

ETUDE D'UN HAUT PARLEUR

I Etude mécanique

1-

1-1 L'équipage mobile est soumis

- à la force de rappel : $-kz\vec{u}_z$

- à la force de frottement : $-f \cdot z \cdot \vec{u}_z$

Le théorème de la résultante dynamique s'écrit : $m\ddot{z} = -kz - f\dot{z}$

Soit $m\ddot{z} + f\dot{z} + kz = 0$

1-2 Si F est négligé on a l'équation : $m\ddot{z} + kz = 0$

C'est l'équation différentielle d'un oscillateur harmonique, de pulsation propre : $w_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}$

Et de fréquence propre $\nu_0 = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{k}{m}}$ numériquement : $\nu_0 = 69.7 \text{ Hz}$

1-3 L'équation caractéristique associée à l'équation différentielle précédente s'écrit :

$$mr^2 + fr + k = 0$$

Le régime est critique lorsque le discriminant $\Delta = f^2 - 4km$ est nul, soit pour $f = f_e$, tel que

$$f_e^2 - 4km = 0$$

$$f_e = 2\sqrt{km}$$

$$f_e = 7.01 \text{ kg}\cdot\text{s}^{-1}$$

2-

2-1 L'élément $d\vec{l}$ de circuit est soumis à la force de Laplace :

$$d\vec{F} = id\vec{l} \times r\vec{B} = idl\vec{u}_0 \times rB\vec{u}_1$$

$$d\vec{F} = iBdl\vec{u}_z$$

Soit, pour toute la longueur de l'enroulement : $\vec{F} = -iBl\vec{u}_z$

$i > 0$: \vec{F} est de sens opposé à \vec{u}_z

2-2 En ajoutant au bilan des forces précédent la force de Laplace, on obtient la nouvelle équation différentielle :

$$m\ddot{z} + f\dot{z} + kz = -\frac{Bl}{m}i^{(1)}$$

Soit en divisant par m : $\ddot{z} + \frac{f}{m}\dot{z} + w_0^2 z = -i\frac{Bl}{m}$

2-3

a- En régime forcé, z est sinusoidal de pulsation ω . si on désigne par \bar{z} la grandeur complexe associée,

$$\bar{z} = ae^{j(\omega t + \varphi)} \quad \dot{\bar{z}} = j\omega \bar{z} \quad \text{et} \quad \ddot{\bar{z}} = -\omega^2 \bar{z}$$

Dans ces conditions, l'équation différentielle précédente s'écrit :

$$\left(\omega_0^2 - \omega^2 \right) \bar{z} + j\omega \frac{f}{m} \bar{z} = -\frac{Bl}{m} I_0 e^{j\omega t}$$

$$\bar{z} = -\frac{\frac{Bl}{m}}{\left(\omega_0^2 - \omega^2 \right) + j\omega \frac{f}{m}} I_0 e^{j\omega t}$$

L'égalité des modules s'écrit $a = \frac{\frac{Bl}{m} I_0}{\sqrt{\left(\omega_0^2 - \omega^2 \right)^2 + \frac{f^2}{m^2} \omega^2}}$

Et celle des arguments : $\tan \varphi = \frac{\omega f}{\left(\omega_0^2 - \omega^2 \right) m}$

b- On en déduit tout de suite $g(\omega) = \frac{a}{I_0} = \frac{\frac{Bl}{m}}{\sqrt{\left(\omega_0^2 - \omega^2 \right)^2 + \frac{\omega^2 f^2}{m^2}}}$

qui à la forme de l'expression proposée, avec : $K = \frac{Bl}{m}$ et $u = \left(\omega_0^2 - \omega^2 \right)^2 + \frac{f^2}{m^2} \omega^2$

c- $\frac{du}{d\omega} = -2(\omega_0^2 - \omega^2) \cdot 2\omega + \frac{2f^2}{m^2} \omega \left[\frac{f^2}{m^2} - 2(\omega_0^2 - \omega^2) \right]$

et $\frac{dg}{d\omega} = \frac{dg}{du} \cdot \frac{du}{d\omega} = -\frac{K}{2(u)^{\frac{3}{2}}} \cdot 2\omega \left[\frac{f^2}{m^2} - 2(\omega_0^2 - \omega^2) \right]$

u , somme de carrés, est positif, et $K > 0$: $\frac{dg}{d\omega}$ est de signe contraire à $\frac{du}{d\omega}$.

$\frac{du}{d\omega}$ s'annule pour $\omega = 0$ $\frac{f^2}{m^2} + 2\omega^2 - 2\omega_0^2 = 0$ soit $\omega^2 = \omega_0^2 - \frac{f^2}{2m^2}$

Si $f < f_0 = m\omega_0\sqrt{2}$

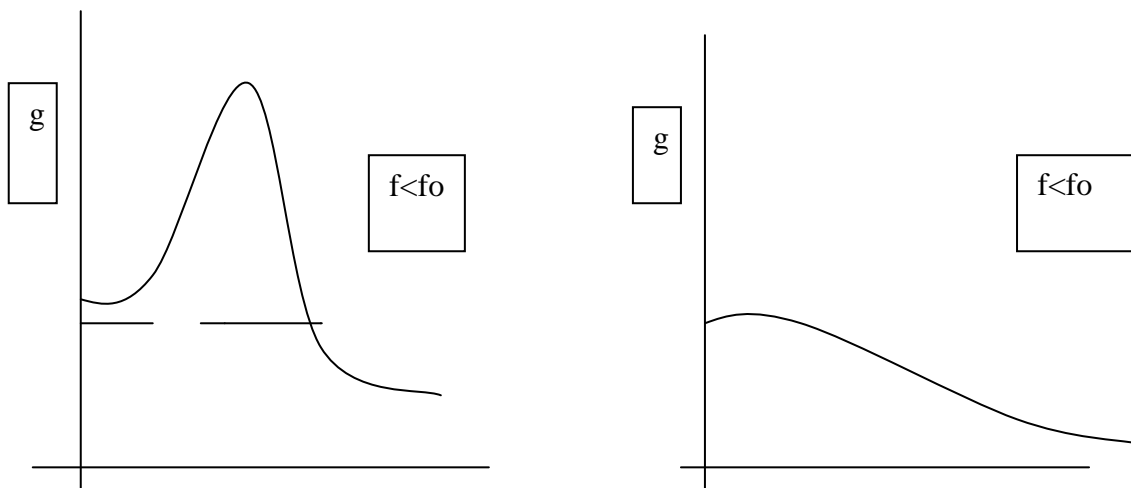
$$\frac{du}{d\omega} \text{ à 2 racines } \omega = 0 \text{ et } \omega_m = \sqrt{\omega_0^2 - \frac{f^2}{2m}}$$

$$\frac{du}{d\omega} < 0 \text{ si } 0 < \omega < \omega_m \text{ et } \frac{du}{d\omega} > 0 \text{ si } \omega > \omega_m$$

$\omega = \omega_m$ est un minimum pour u , donc un maximum pour $g(\omega)$

Si $f > f_0$: g est monotone et décroissante de $\frac{Bl}{m\omega_0^2}$ à 0 lorsque ω varie de 0 à l'infini.

d- On déduit les deux courbes :



II Couplage électromécanique :

$$1- \text{ La f.e.m d'induction s'écrit : } e = \oint_{\text{sdénoide}} (\vec{u} \wedge \vec{B}) \cdot d\vec{l} = \int_{\text{sol}} (\vec{u}_z \wedge B\vec{u}_1) \cdot dl\vec{u}_\theta = \int_l v B dl$$

$$e = vBl$$

2- la loi des mailles, appliquée au circuit de l'enroulement, s'écrit : $u + vBl = ri + L \frac{di}{dt}$

$$u - ri - L \frac{di}{dt} = -Blv \quad (2)$$

3- l'équation (1) s'écrit, avec $v = \dot{z}$

$$m \frac{dv}{dt} + fv + kz = iBl \quad (1)$$

On multiplie 2 par i et (1) par -v, et on fait la somme membre par membre :

$$ui - ri^2 - Li \frac{di}{dt} = -Blvi \quad \frac{-mv \frac{dv}{dt} - fv^2 - kz = -Blvi}{ui - ri^2 - Li \frac{di}{dt} - mv \frac{dv}{dt} - fv^2 - kz = 0}$$

Soit $ui = Li \frac{di}{dt} + mv \frac{dv}{dt} + kz \frac{dz}{dt} + fv^2 + ri^2$ ou $ui = \frac{d}{dt} \left[\frac{1}{2} Li^2 + \frac{1}{2} mv^2 + \frac{1}{2} kz^2 \right] + fv^2 + ri^2$

4- c'est une equation de conservation de l'energie :

-ui puissance fournie par la générateur

$$\frac{d}{dt} \left[\frac{1}{2} Li^2 + \frac{1}{2} mv^2 + \frac{1}{2} kz^2 \right] : \text{puissance stockée :}$$

- dans l'inductance
- dans la masse (énergie cinématique)
- dans le ressort (énergie potentielle)

$fv^2 + ri^2$ Représente les puissances

fv^2 : par les forces de frottement avec le milieu

ri^2 : par effet Joule dans la résistance

fv^2 ne représente pas que de la puissance perdue : une grande partie est utilisée pour fournir la puissance sonore.

5- La loi des mailles (équation (2)), en régime forcé de pulsation ω , s'écrit en complexes : $\bar{u} = r\bar{i} + jL\omega\bar{i} - Bl\bar{v}$ Et l'équation mécanique, dans les mêmes

$$\text{conditions : } jm\omega\bar{v} + f\bar{v} + \frac{k}{j\omega}\bar{v} = -\bar{i}Bl$$

6- On en tire \bar{v} que l'on porte dans l'équation électrique : $\bar{v} = \frac{-Bl}{f + jm\omega + \frac{k}{j\omega}} \bar{i}$

$$\bar{u} = (r + jL\omega)\bar{i} + \frac{B^2 l^2}{f + jm\omega + \frac{k}{j\omega}} \bar{i}$$

On a ainsi $\bar{u} = (\bar{z} + \bar{z}_m)\bar{i}$ avec $z = r + jL\omega$ impédance au bobinage.

$$Y_m = \frac{1}{z_m} = \frac{f + jm\omega + \frac{k}{j\omega}}{B^2 l^2} : \text{Impédance due au mouvement du bobinage}$$

Y_m est la somme de 3 admittances

$$\frac{f}{B^2 l^2} = \frac{1}{R_m} \qquad R_m = \frac{B^2 l^2}{f}$$

$$\frac{jm\omega}{B^2 l^2} = \frac{Jc_m\omega}{1} \qquad c_m = \frac{m}{B^2 l^2}$$

$$\frac{k}{j\omega B^2 l^2} = \frac{1}{jL_m\omega} \qquad L_m = \frac{B^2 l^2}{k}$$

C_m et L_m constituent des réactances, dans lesquelles la puissance moyenne dissipée est nulle.

A par la puissance dissipée par effet Joule dans r , le reste de la puissance est dissipée dans R_m , c'est la puissance sonore fournie par le haut parleur, si on retranche les pertes